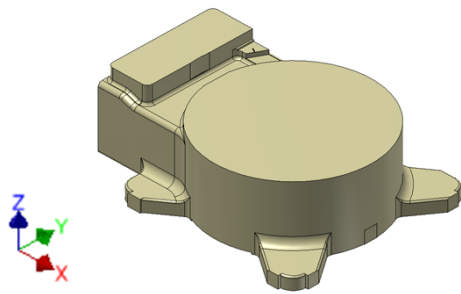
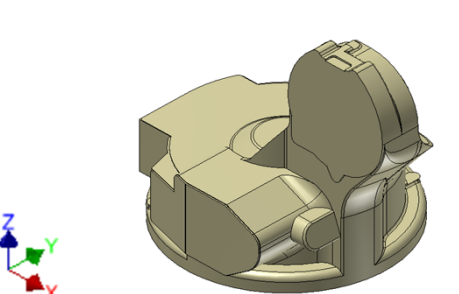
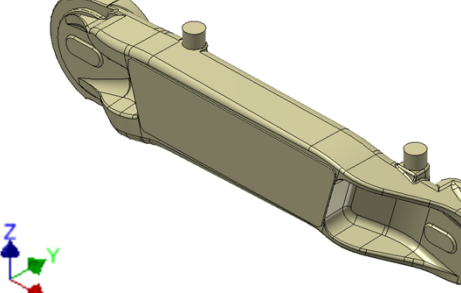
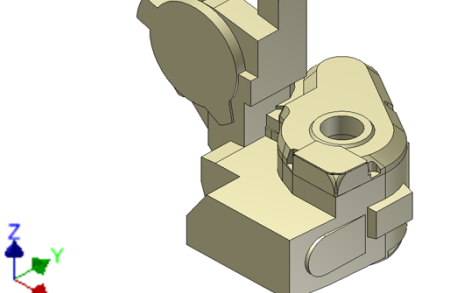
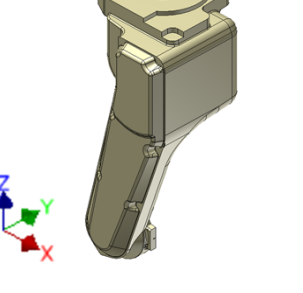
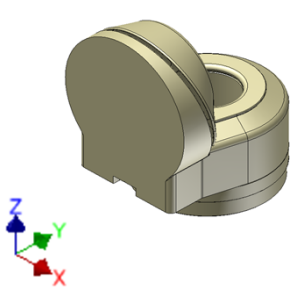
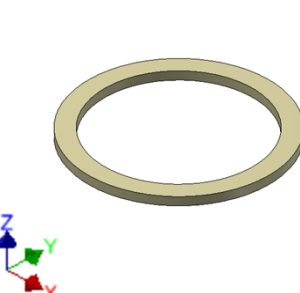


Base	Link1	
		
原点：ロボット取付中心	原点：ロボット取付中心	
Link2	Link3	
		
原点：ロボットセンタとJ2回転中心の交わる点	原点：ロボットセンタとJ3回転中心の交わる点	
Link4	Link5	Link6
		
原点：J4とJ5軸の交点	原点：J5とJ6軸の交点	原点：ツール取付面とJ6軸の交点

